



07.01.2019

Für die kommenden vier Jahre wird erwartet, dass sich der weltweite Bestand an Industrierobotern verdoppelt. Hierbei weisen Roboter zur zerspanenden Bearbeitung das stärkste Wachstum auf und werden in zunehmender Weise konventionellen Werkzeugmaschinen und Bearbeitungszentren vorgezogen. Damit sich dieser Trend fortsetzt, muss die Produktivität und Fertigungsqualität von Industrierobotern jedoch weiter verbessert werden, woraus ein erheblicher Forschungsbedarf resultiert.

Wir bieten Ihnen:

- Mitarbeit in einem jungen und ambitionierten Team
- Themenübergreifende und vielseitige Tätigkeit
- Möglichkeit zur Promotion
- Hoher Anwendungsbezug und enge Kontakte zu Industrie, Instituten und Forschungseinrichtungen weltweit
- Ein Sprungbrett für die Führungskarriere in Industrie und Forschung
- Innovative und interessante Einblicke in den Bereich der Industrierobotik, von der Roboterprogrammierung über das Werkstück-Handling bis hin zum Bearbeitungsprozess

Ihre zukünftige Themenschwerpunkte:

- Automatisierung von Bearbeitungsaufgaben mit Industrierobotern
- Entwicklung von modularen und formadaptiven Aufspannsystemen für die individualisierte Fertigung komplexer Freiformflächen
- Algorithmische Optimierung des Werkstück-Handlings
- Steuerungstechnische Implementierung und Anbindung von Aktorik und Sensorik
- Erarbeitung innovativer Konzepte für Engineering und Bedienung

Ihr Profil:

Sie haben Ihr Universitätsstudium mit überdurchschnittlichen Leistungen abgeschlossen und sind interessiert an interdisziplinärer, eigenverantwortlicher Arbeit. Ein sicheres Auftreten, Kreativität sowie sehr gute Englischkenntnisse befähigen Sie, im wissenschaftlichen Umfeld zu kommunizieren.

**Doktorand /
Wissenschaftlicher
Mitarbeiter (m/w) im Bereich
Automatisierung von
Bearbeitungsaufgaben mit
Industrierobotern**

(Dipl.-Ing/M.Sc. Mechatronik,
Maschinenbau, Kybernetik,
Elektrotechnik)



Sie sollten Interesse mitbringen, wissenschaftliche Erkenntnisse nicht nur theoretisch und simulativ zu gewinnen, sondern diese auch an realen Versuchsaufbauten und Robotern/Maschinen zu validieren.

Idealerweise bringen Sie Vorkenntnisse im Bereich der Automatisierungstechnik mit. Weiter sind Erfahrungen im Bereich Konstruktion und Auslegung von Antriebssystemen sowie allgemeine Programmierkenntnisse wünschenswert, jedoch keine Voraussetzung.

Bewerbung per Post oder E-Mail an:

Dr. Armin Lechler
ISW Universität Stuttgart
Seidenstr. 36
70174 Stuttgart
armin.lechler@isw.uni-stuttgart.de

